

# Settare un elicottero con Open9X

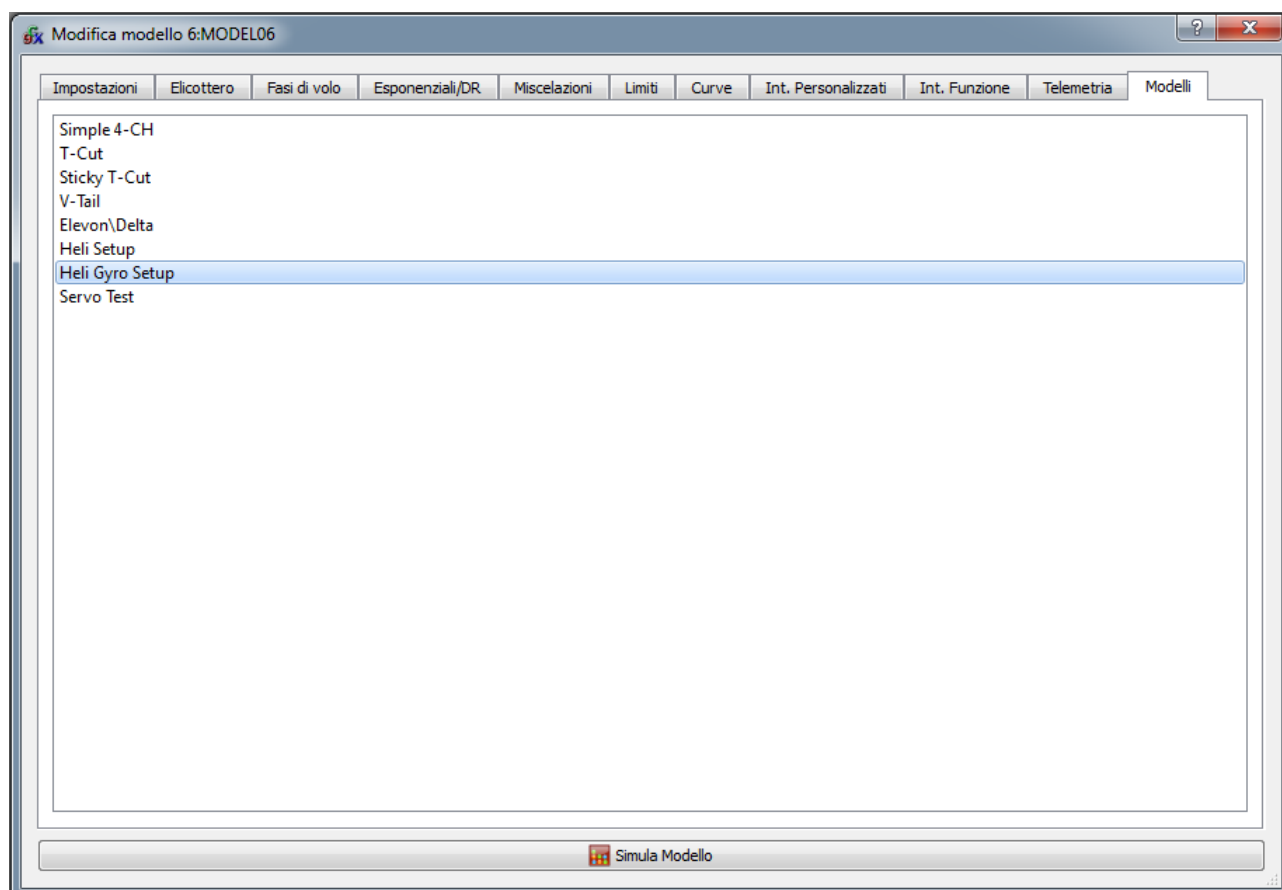
Questa è una breve guida per settare un elicottero ccpm 120° sulla Turnigy9X con installato il firmware Open9X.

Le immagini in questa guida sono prese da Companion9X, per settare il modello dalla radio basta scorrere i menu interni ino al relativo tab sulla radio.

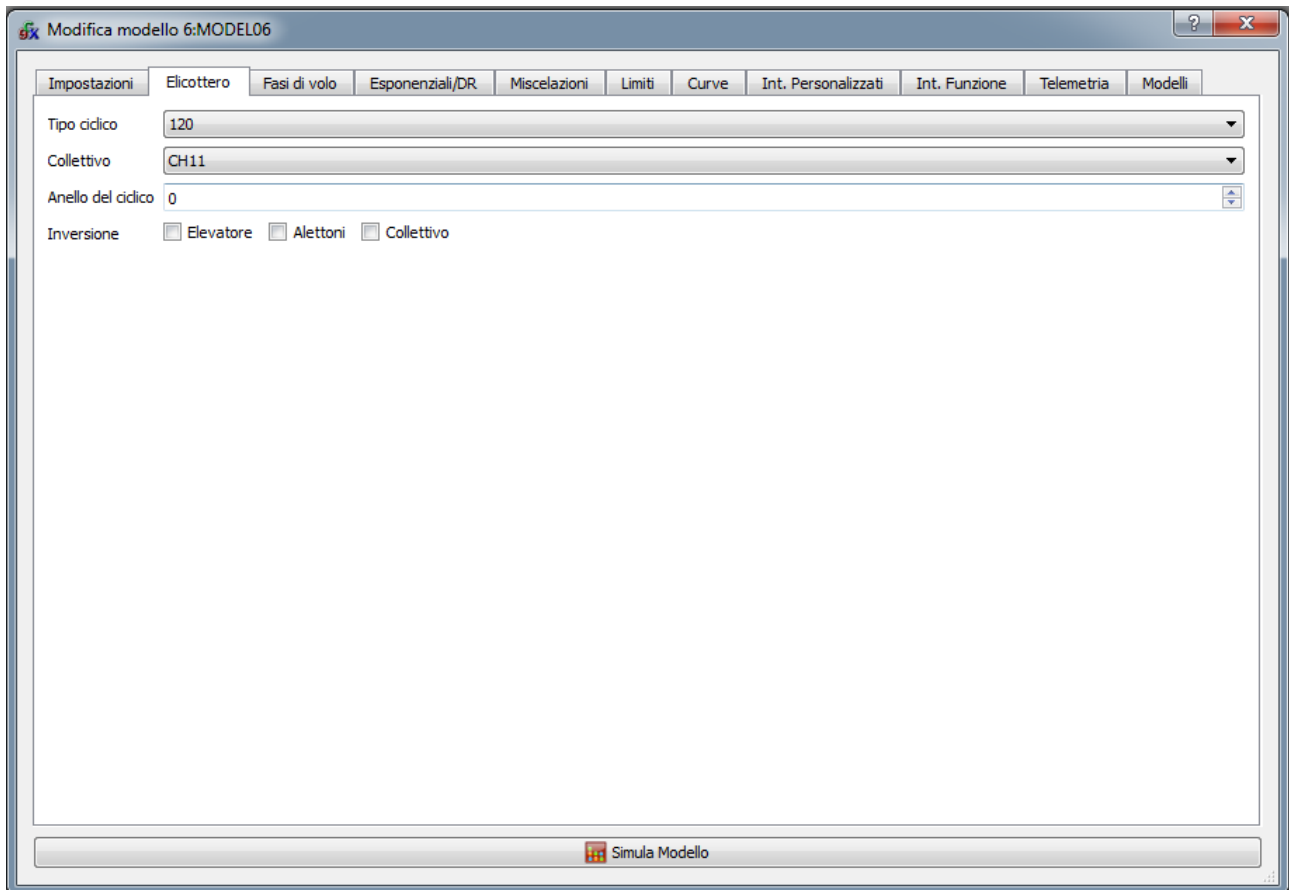
Cominciamo:

Per prima cosa creiamo il nuovo modello dal software di gestione Companion9x oppure direttamente dalla radio.

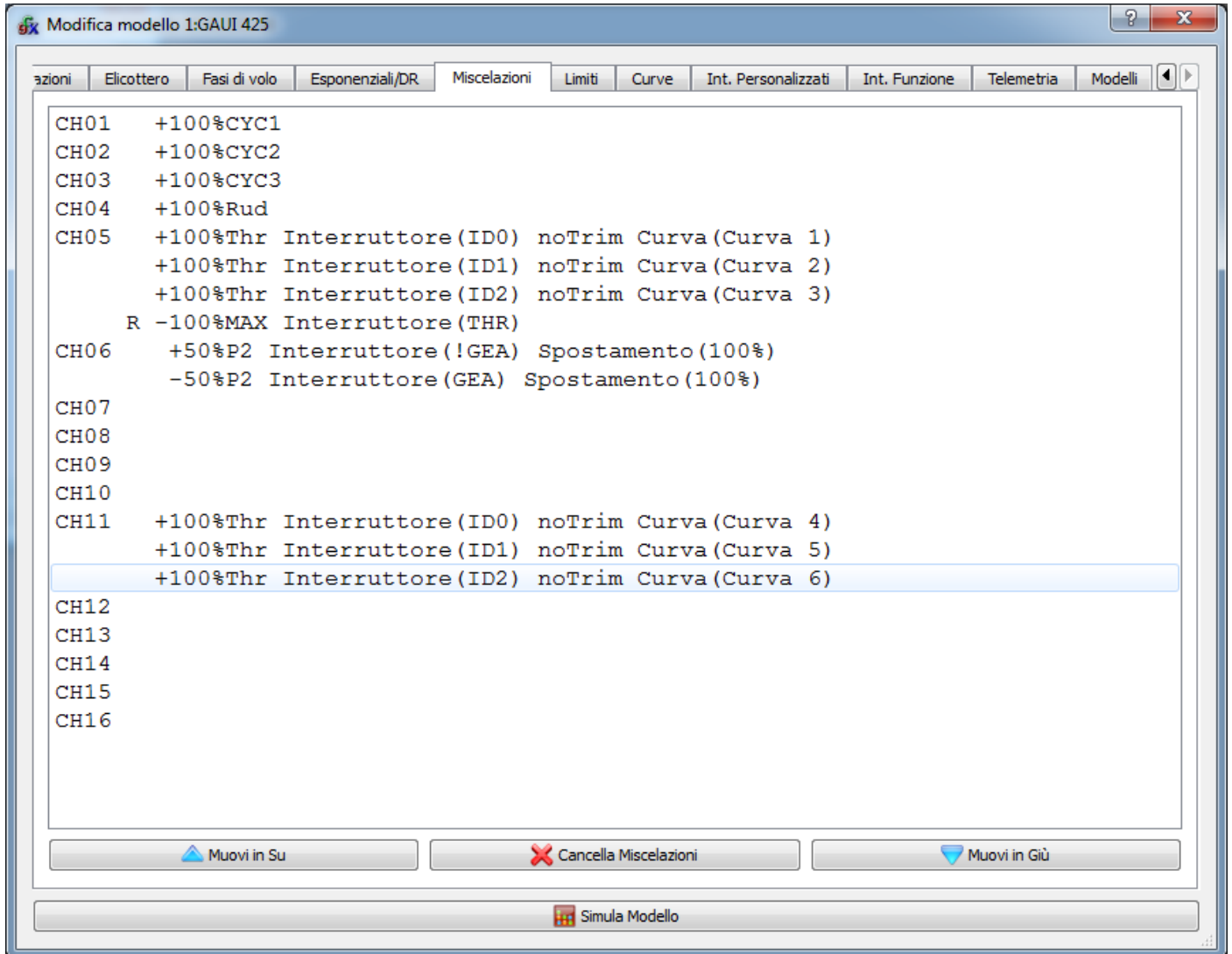
Fatto questo andiamo nel tab “Modelli” ed applichiamo “Heli Setup” ed “Heli Gyro Setup”.



Dopo aver applicato i due template ci spostiamo nel tab “Elicottero” e controlliamo il corretto settaggio del piatto e dei reverse (il collettivo è messo sul canale 11 per poter assegnare le curve del passo).



Andiamo nel tab “Miscelazioni”, controlliamo che i template sono stati applicati correttamente e verifichiamo a cosa corrispondono i canali sulla ricevente.



Dal tab "Curve" impostiamo le curve 1/2/3 che corrispondono al motore in normal, idle1 e idle2 mentre le curve numero 4, 5 e 6 corrispondono al passo in normal, idle1 e idle2.

The screenshot shows the 'Modifica modello 6:MODEL06' software interface. The 'Curve' tab is active, displaying a table of 16 curves and a graph for 'Modifica curva 1'.

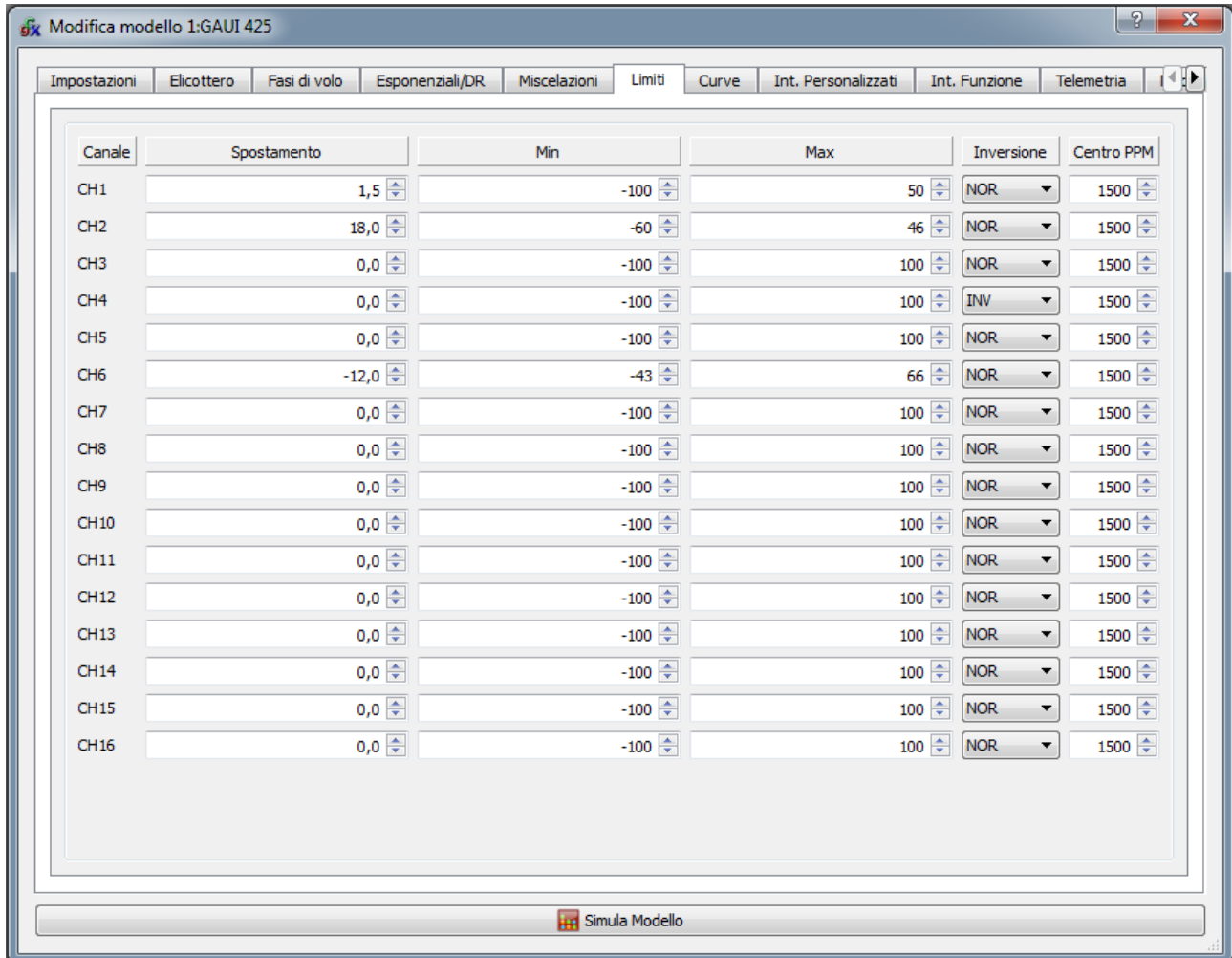
Curva	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
Curva 1	-100	-20	30	70	90											
Curva 2	80	70	60	70	100											
Curva 3	100	90	80	90	100											
Curva 4	-30	-15	0	50	100											
Curva 5	-100	-50	0	50	100											
Curva 6	-100	-50	0	50	100											
Curva 7	0	0	0	0	0											
Curva 8	0	0	0	0	0											
Curva 9	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
Curva 10	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
Curva 11	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
Curva 12	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
Curva 13	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
Curva 14	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
Curva 15	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
Curva 16	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

The graph 'Modifica curva 1' shows a coordinate system with a line connecting four points, illustrating the curve's shape. The points are approximately at (-100, -20), (-30, -15), (0, 0), and (70, 30).

Buttons for each curve include a checkbox and a red 'X' icon. A button at the bottom reads 'Azzerare tutte le curve'.

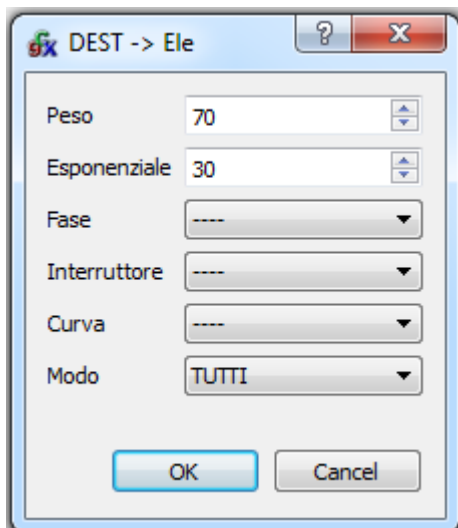
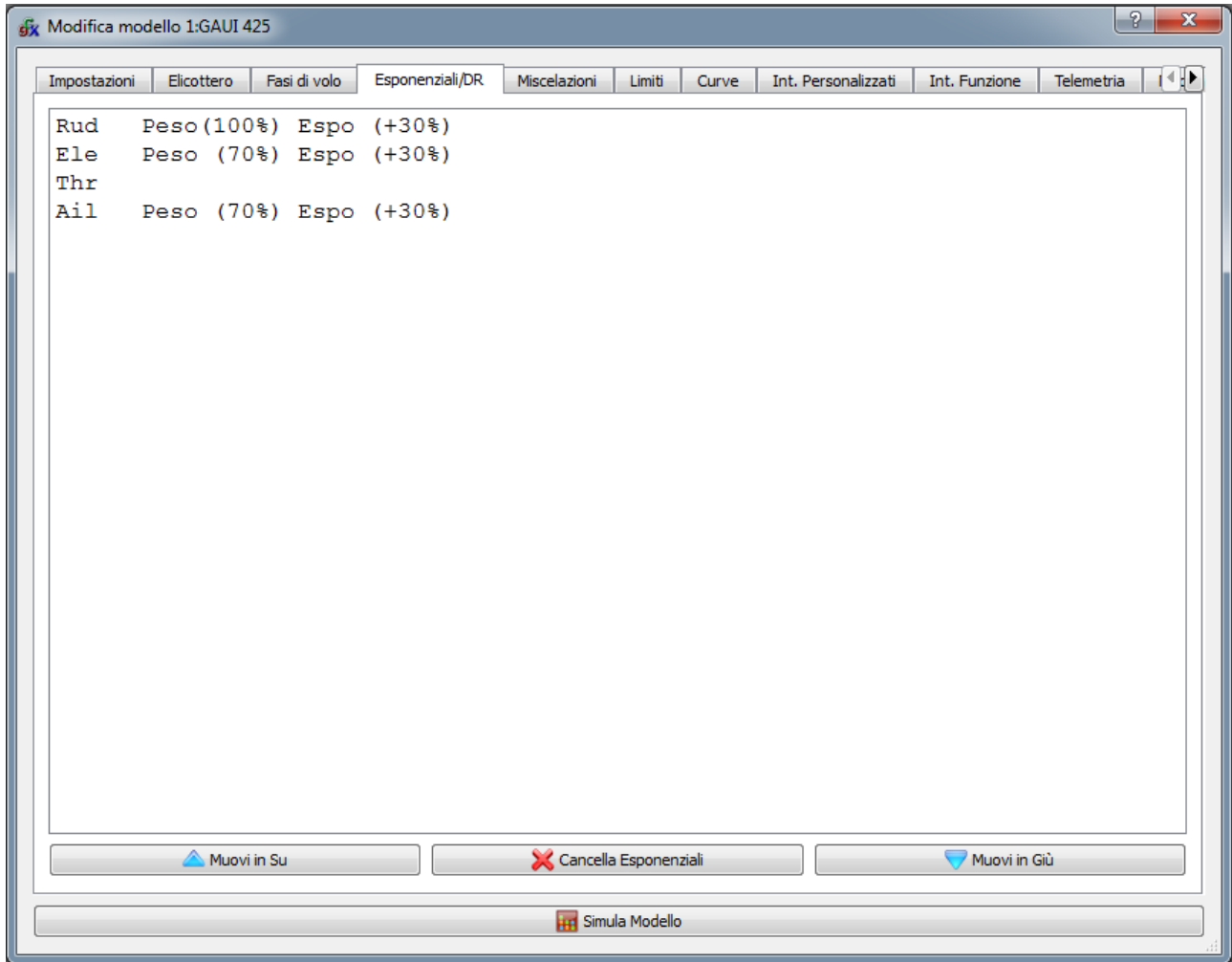
The bottom of the window features a 'Simula Modello' button.

Dal tab "Limiti" impostiamo i valori di subtrim (spostamento) ed EPA o end point o come volete chiamare il fine corsa del servo (min e max).



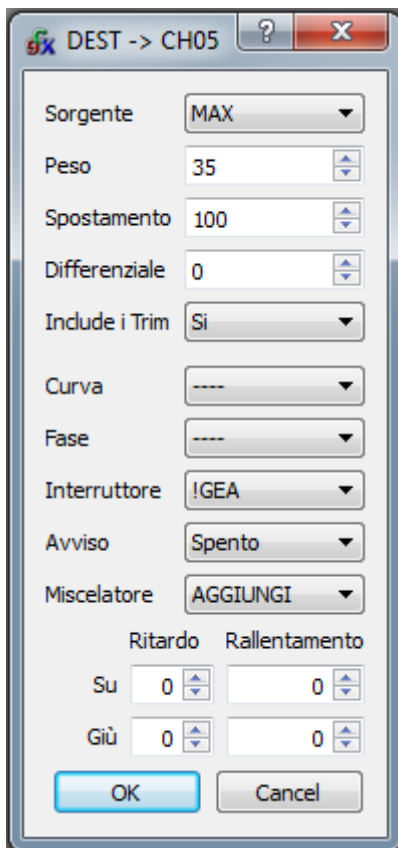
Questi nell'immagine sono i valori del mio Gai 425.

Dal tab “Esponenziali/DR” regoliamo gli esponenziali e tramite il DR impostiamo i gradi di collettivo voluti per cabra/picchia e roll.



Fatti questi passaggi siamo pronti per fare il volo di collaudo:

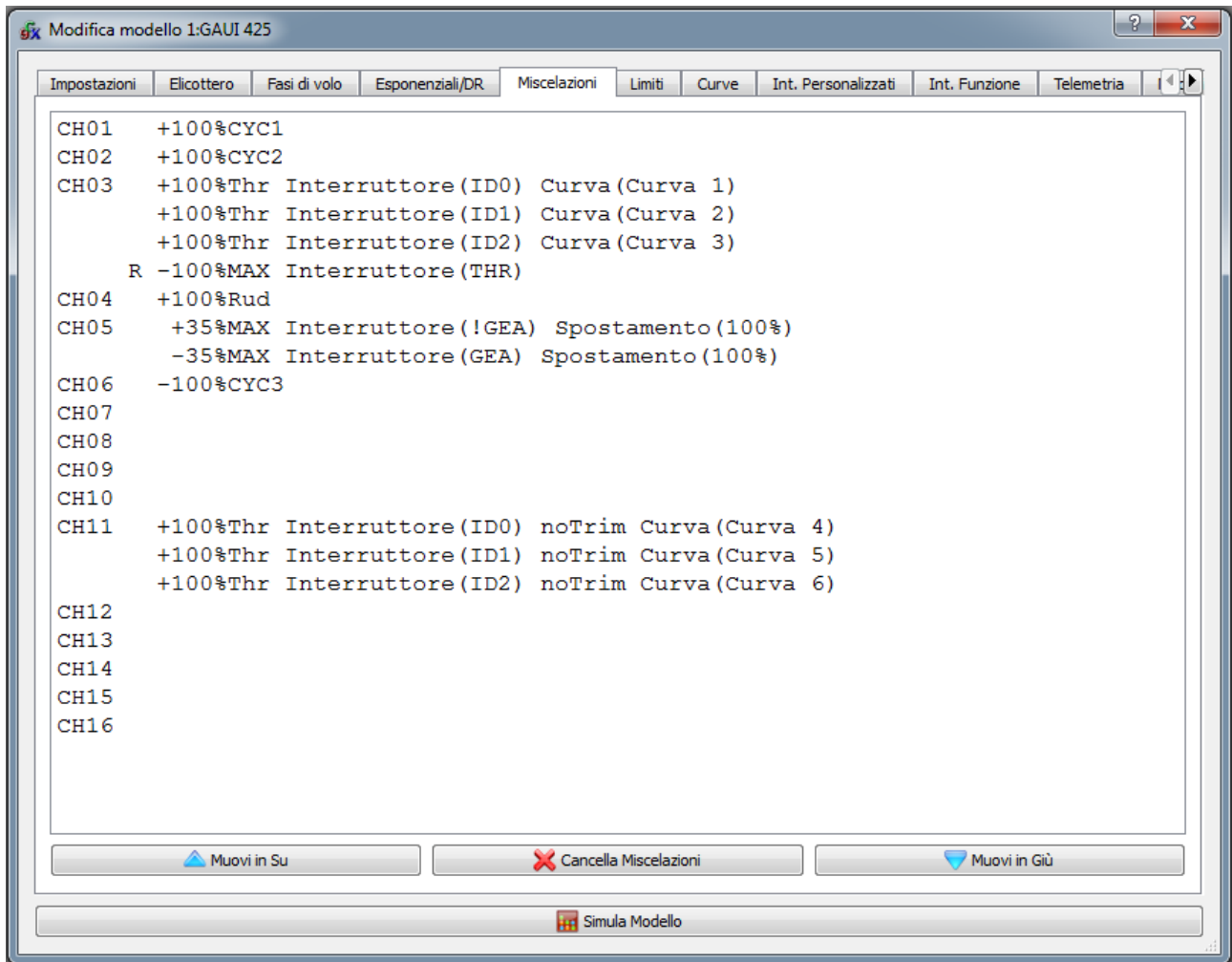
per regolare il gyro usiamo il P2 (la rotella a fianco dello switch "gear") impostando un valore standard per il gyro montato sull'elicottero e modificando il valore usando il P2 fino a trovare il giusto valore. Trovato questo possiamo tornare nel tab "Miscelazioni" e modificare il valore del ch5 come nell'immagine inserendo nel Peso il valore della sensibilita del gyro voluto.



Abbiamo finito, ora l'elicottero è pronto a spiccare il volo settato a dovere sulla mitica Turnigy9X.

Se siete abituati alle radio Futaba questo è un settaggio fatto in “stile Futaba”, basta prendere spunto e mettere le miscele nello stesso modo.

Se siete abituati in altri modi basta spostare le miscele a piacere avendo cura di mantenere il CH11 come curva del passo.



Un grazie a Bertrand Songis, Romolo Manfredini e a tutto il team di Open9X e Companion per il costante sviluppo di questo fantastico firmware.